

**Elektrische Daten Drehantriebe für Steuerbetrieb
mit Drehstrommotoren
Kurzzeitbetrieb S2 - 15 min, 400 V/50 Hz**

SA 07.2 – SA 16.2

Drehantrieb			Motor						
Typ	Drehzahl 1/min.	Drehmoment max. Nm	Typ	Leistung P _N (kW)	Drehzahl 1/min.	Nennstrom ¹⁾ I _N (A)	Strom ²⁾ ca. I _{max.} (A)	Anlaufstrom I _A (A)	cos φ
SA 07.2	4	30	VD00063-4-0,02	0,02	1 400	0,4	0,4	1,0	0,40
	5,6		VD00063-4-0,02	0,02	1 400	0,4	0,4	1,0	0,40
	8		VD00063-4-0,04	0,04	1 400	0,4	0,4	1,0	0,50
	11		VD00063-4-0,04	0,04	1 400	0,4	0,5	1,0	0,50
	16		VD00063-2-0,06	0,06	2 800	0,6	0,6	1,9	0,57
	22		VD00063-2-0,06	0,06	2 800	0,6	0,6	1,9	0,57
	32		AD00063-4-0,10	0,10	1 400	0,9	1,1	2,4	0,42
	45		AD00063-4-0,10	0,10	1 400	0,9	1,2	2,4	0,42
	63		AD00063-2-0,20	0,20	2 800	0,8	1,2	4,4	0,60
	90		AD00063-2-0,20	0,20	2 800	0,8	1,3	4,4	0,60
	125		AD00063-2-0,30	0,30	2 800	0,9	1,6	4,4	0,70
180	25	AD00063-2-0,30	0,30	2 800	0,9	1,7	4,4	0,70	
SA 07.6	4	60	VD00063-4-0,03	0,03	1 400	0,4	0,5	1,0	0,43
	5,6		VD00063-4-0,03	0,03	1 400	0,4	0,5	1,0	0,43
	8		VD00063-4-0,06	0,06	1 400	0,6	0,6	1,6	0,38
	11		VD00063-4-0,06	0,06	1 400	0,6	0,6	1,6	0,38
	16		VD00063-2-0,12	0,12	2 800	0,7	0,9	3,0	0,52
	22		VD00063-2-0,12	0,12	2 800	0,7	1,0	3,0	0,52
	32		AD00063-4-0,20	0,20	1 400	1,6	1,9	4,6	0,42
	45		AD00063-4-0,20	0,20	1 400	1,6	2,0	4,6	0,42
	63		AD00063-2-0,40	0,40	2 800	1,6	2,3	9,0	0,53
	90		AD00063-2-0,40	0,40	2 800	1,6	2,6	9,0	0,53
	125		AD00063-2-0,50	0,50	2 800	1,7	2,6	9,0	0,62
180	50	AD00063-2-0,50	0,50	2 800	1,7	3,2	9,0	0,62	
SA 10.2	4	120	VD00071-4-0,06	0,06	1 400	0,5	0,6	2,0	0,40
	5,6		VD00071-4-0,06	0,06	1 400	0,5	0,6	2,0	0,40
	8		VD00071-4-0,12	0,12	1 400	1,0	1,1	3,0	0,40
	11		VD00071-4-0,12	0,12	1 400	1,0	1,2	3,0	0,40
	16		VD00071-2-0,25	0,25	2 800	1,3	1,7	4,5	0,52
	22		VD00071-2-0,25	0,25	2 800	1,3	1,9	4,5	0,52
	32		AD00071-4-0,40	0,40	1 400	2,5	2,8	8,5	0,42
	45		AD00071-4-0,40	0,40	1 400	2,5	3,2	8,5	0,42
	63		AD00071-2-0,70	0,70	2 800	3,0	4,5	16	0,54
	90		AD00071-2-0,70	0,70	2 800	3,0	5,0	16	0,54
	125		AD00071-2-1,00	1,00	2 800	3,5	5,5	16	0,64
180	100	AD00071-2-1,00	1,00	2 800	3,5	6,7	16	0,64	
SA 14.2	4	250	VD00090-4-0,12	0,12	1 400	0,5	0,8	2,8	0,60
	5,6		VD00090-4-0,12	0,12	1 400	0,5	0,9	2,8	0,60
	8		VD00090-4-0,25	0,25	1 400	1,0	1,7	5,2	0,60
	11		VD00090-4-0,25	0,25	1 400	1,0	1,8	5,2	0,60
	16		VD00090-2-0,45	0,45	2 800	1,5	3,5	9,0	0,64
	22		VD00090-2-0,45	0,45	2 800	1,5	3,8	9,0	0,64
	32		AD00090-4-0,75	0,75	1 400	2,5	5,4	16	0,62
	45		AD00090-4-0,75	0,75	1 400	2,5	5,9	16	0,62
	63		AD00090-2-1,40	1,40	2 800	4,7	8,5	38	0,60
	90		AD00090-2-1,40	1,40	2 800	4,7	10	38	0,60
	125		AD00090-2-1,80	1,80	2 800	5,3	13	38	0,65
180	200	AD00090-2-1,80	1,80	2 800	5,3	13	38	0,65	
SA 14.6	4	500	VD00090-4-0,20	0,20	1 400	0,9	1,6	5,2	0,54
	5,6		VD00090-4-0,20	0,20	1 400	0,9	1,7	5,2	0,54
	8		VD00090-4-0,40	0,40	1 400	1,7	3,6	9,3	0,56
	11		VD00090-4-0,40	0,40	1 400	1,7	3,9	9,3	0,56
	16		VD00090-2-0,80	0,80	2 800	3,6	6,0	18	0,51
	22		VD00090-2-0,80	0,80	2 800	3,6	7,0	18	0,51
	32		AD00090-4-1,60	1,60	1 400	5,3	9,0	38	0,57
	45		AD00090-4-1,60	1,60	1 400	5,3	10	38	0,57
	63		AD00090-2-3,00	3,00	2 800	9,0	16	58	0,60
	90		AD00090-2-3,00	3,00	2 800	9,0	17	58	0,60
	125		AD00090-2-3,30	3,30	2 800	9,5	22	58	0,65
180	400	AD00090-2-3,30	3,30	2 800	9,5	22	58	0,65	
SA 16.2	4	1 000	VD00112-4-0,40	0,40	1 400	1,4	2,7	10	0,65
	5,6		VD00112-4-0,40	0,40	1 400	1,4	2,9	10	0,65
	8		VD00112-4-0,80	0,80	1 400	2,8	5,0	22	0,57
	11		VD00112-4-0,80	0,80	1 400	2,8	5,5	22	0,57
	16		VD00112-2-1,50	1,50	2 800	4,8	8,5	40	0,60
	22		VD00112-2-1,50	1,50	2 800	4,8	9,5	40	0,60
	32		AD00112-4-3,00	3,00	1 400	8,5	19	60	0,71
	45		AD00112-4-3,00	3,00	1 400	8,5	22	60	0,71
	63		AD00112-2-5,00	5,00	2 800	11	30	120	0,80
	90		AD00112-2-5,00	5,00	2 800	11	33	120	0,80
	125		AD00112-2-6,00	6,00	2 800	12	35	120	0,83
180	800	AD00112-2-6,00	6,00	2 800	12	45	120	0,83	

1) Strom bei Laufmoment (entspricht ca. 35 % des maximalen Drehmoments)

2) Strom bei max. Drehmoment. Wir empfehlen Schaltgeräte nach diesen Werten auszuwählen.

Durch die Weiterentwicklung bedingte Änderungen bleiben vorbehalten. Mit Erscheinen dieses Dokuments verlieren frühere Ausgaben ihre Gültigkeit.

Motordaten sind Richtwerte. Durch übliche Fertigungstoleranzen können Abweichungen zu den genannten Werten auftreten.

Die zulässige Schwankung der Netzspannung beträgt $\pm 10\%$. Bei höherem Spannungsfall tritt Leistungsminderung ein.

Zum Schutz gegen Überhitzung sind in der Motorwicklung Thermoschalter oder Kaltleiter integriert. Bei Antrieben ohne integrierte Steuerung (AUMA NORM) müssen diese in die externe Steuerung einbezogen werden (siehe Anschlussplan). Falls Thermoschalter oder Kaltleiter nicht angeschlossen sind, entfällt die Garantie für den Motor.

Belastbarkeit der Thermoschalter:

AC		DC	
250 V, 50 – 60 Hz		60 V	1,0 A
$\cos \varphi = 1$	2,5 A	42 V	1,2 A
$\cos \varphi = 0,6$	1,6 A	24 V	1,5 A

Weitere Angaben siehe "Technische Daten Drehantriebe für Steuerbetrieb mit Drehstrommotoren SA 07.2 – SA 16.2".

Durch die Weiterentwicklung bedingte Änderungen bleiben vorbehalten. Mit Erscheinen dieses Dokuments verlieren frühere Ausgaben ihre Gültigkeit.